

Project: G:\Pedago\1_Cours_TSSI\3_PPE\31_Robot_Suiveur_Ligne\311_Robot_Ligne_Eleve\3112_Fiches_Gu

Projet : PPE ROBOT SUIVEUR DE LIGNE

Auteur : Philippe Mariano
Compagnie : LYCEE Pierre Emile MARTIN 18000 BOURGES

Fichier source : MrLineTiny3.c

Fichiers d'en-tête
- CAVAVR V2: tiny26.h, delay.h

- Développés pour le projet :
- Prof: MrLineTiny.h
- Elève: RBELEVE.h
(à placer dans le répertoire du projet avec les .lib)

Matériel : Robot MrLineTiny

Chip type : ATtiny26(L)
Clock frequency : 16,000000 MHz
Memory model : Tiny
External SRAM size : 0
Data Stack size : 32

Fonctionnalité(s) du programme

Suivi de ligne avec un capteur IR composé de 3 cellules